

Dobbiamo trovare le Jordon di un polinomio  $A(x)$ , come sono collegate alle calche di Jordan?

Idee:

1)  $A(x)$  ha calche di Jordon  $V_0, V_1, \dots, V_{k-1}$   
di dimensione  $k$  in  $\Lambda \iff$

$$\begin{aligned} \text{il polinomio } V(x) &= V_0 + V_1(x-\lambda) + V_2(x-\lambda)^2 + \dots + V_{k-1}(x-\lambda)^{k-1} \\ &\quad + (\text{polinome più alto}) \end{aligned}$$

2)  $V(x)$  calche di Jordon di  $A(x) \iff$

$$\begin{bmatrix} V(x) \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

calche di Jordan di  $\begin{pmatrix} A(x) & \\ I_n & \ddots \end{pmatrix} = E(x)C(x)F(x)$

$$\leftarrow \mathcal{F}(x) \begin{bmatrix} v(x) \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

columns j: Jordan st.  $C(x)$

$$C = \begin{bmatrix} & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \end{bmatrix}$$

Neffende Polo in  $\lambda$ , vere die  $v(x)$  Tenden der ol.  $A(x)$

$\Leftrightarrow$

$$\begin{bmatrix} x & x^2 & \cdots & x^{d-1} \\ -x & & & \end{bmatrix} \left( V_0 + V_1(x-\lambda) + V_2(x-\lambda)^2 + \cdots \right)$$

$$= W_0 + W_1(x-\lambda) + W_2(x-\lambda)^2 + \cdots$$

$$\begin{bmatrix} (y+\lambda)^{d-1} \\ \vdots \\ y_{d+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \Delta^{d-1} \\ \vdots \\ \Delta_1 \\ -\lambda \end{bmatrix} \left[ V_0 + V_1(y+\lambda) + V_2(y+\lambda)^2 + \cdots \right]$$

$$\begin{bmatrix} y_{d+1} \\ \vdots \\ y_1 \\ y_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \Delta^{d-1} \\ \vdots \\ \Delta_1 \\ -\lambda \end{bmatrix} \left[ V_0 + V_1(\lambda) + V_2(\lambda)^2 + \cdots \right]$$

$$y := (x-\lambda)$$

Data

$$f(x)$$

scalar, come  
possa definire  $f(A)$

Per

$$A \in \mathbb{C}^{n \times n}$$

quadrato?

$$f(x) = P_0 + P_1 x + \dots + P_{d-1} x^{d-1} \Rightarrow P_0 I + P_1 A + \dots + P_{d-1} A^{d-1} = f(A)$$

$$\exp(x)$$

$$= Q \exp(A) = I + A + \frac{1}{2} A^2 + \frac{1}{3!} A^3 + \dots$$

$$Se A = V \cdot \Lambda \cdot V^{-1} \text{ diagonalizabile}, \Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m),$$

$$P(A) = P_0 I + P_1 A + \dots + P_{d-1} A^{d-1} = V \left( P_0 I + P_1 \Lambda + \dots + P_{d-1} \Lambda^{d-1} \right) V^{-1}$$

$$= V \cdot \left[ P_0 V P_1 V^{-1} \cdot \dots \cdot P_{d-1} V P_d V^{-1} \right] V^{-1}$$

Se  $A$  non diagonale reale, Lemme:

$$A = S \cdot J \cdot S^{-1}$$

forma d. Jordan,  $J = \text{blkdiag}(J_1, J_2, \dots, J_k)$

allora

$$P(A) = S \begin{bmatrix} P(J_1) & & \\ & \ddots & \\ & & P(J_k) \end{bmatrix} S^{-1}$$

$$\text{D.h.: } P(J_i) = \begin{bmatrix} P(\lambda_i) & & & \\ & \ddots & & \\ & & P(\lambda_i) & \\ & & & P(\lambda_i) \end{bmatrix}$$

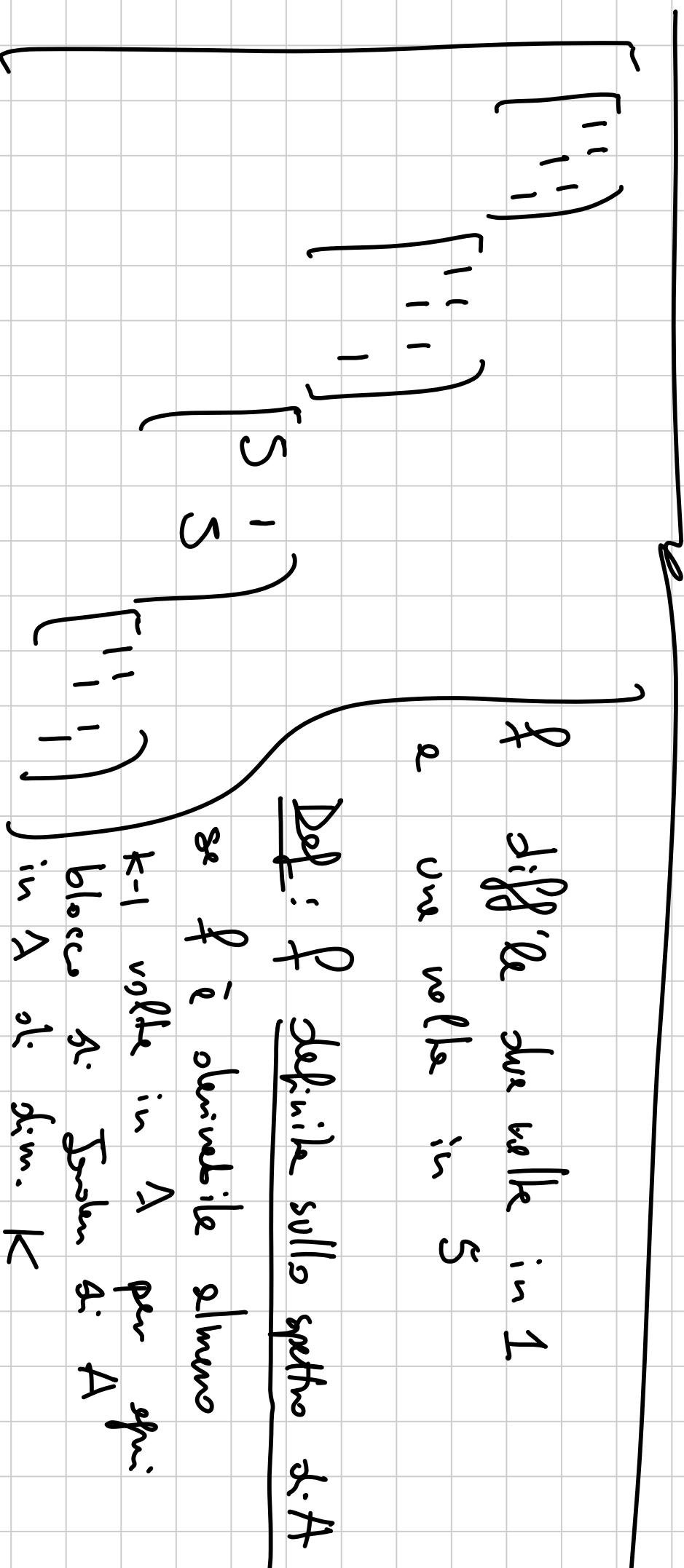
Sviluppo di Taylor:

$$P(x) = \varphi(\lambda) + P'(\lambda)(x-\lambda) + \frac{P''(\lambda)}{2!}(x-\lambda)^2 + \dots + \frac{P^{(d)}(\lambda)}{d!}(x-\lambda)^d$$

$$P(J_i) = P(A) \cdot I + P_{\neq}(A) \left( J_i - \lambda I \right) + \frac{P_{\neq}(A)}{2} \left( J_i - \lambda I \right)^2 + \dots + \frac{P_{\neq}(A)}{n!} \left( J_i - \lambda I \right)^n$$

Quindi quelli cari. Linee delle polari e

$$\begin{bmatrix} P(A) & P'(A) & \cdots & P^{(n-1)} \\ P'(A) & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & P(n) \end{bmatrix}$$



Def:  $f$  definita sullo spettro di  $A$   
se  $f$  è derivabile almeno  
 $k-1$  volte in  $\Lambda$  per ogni  
blocco  $\Lambda$ :  $f$  si estende da  $\Lambda$   
in  $\Lambda$  di dim.  $k$

$f$  diff'la sua valle in 1  
a una valle in  $S$

Interpolaz. di Hanke

$$P(x_i) = y_{i,0} \Leftrightarrow P_0 + P_1 x_i + P_2 x_i^2 + \dots + P_d x_i^d = y_{i,0}$$

$$P_i(x_i) = y_{i,1} \Leftrightarrow P_0 + P_1 x_i + P_2 x_i^2 + \dots + P_d x_i^{d-1} = y_{i,1}$$

...

$$d+1 = \sum m_i$$

$$\left[ \begin{array}{c} P_0 \\ P_1 \\ \vdots \\ P_d \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} y_{1,0} \\ y_{1,1} \\ \vdots \\ y_{n,m} \end{array} \right]$$

$$d+1 = \sum m_i$$

esiste un solo polinomio  $\Leftrightarrow \forall i, j \text{ non-singolare}$

Supponi che  $\sqrt{x} = 0$  per un vettore  $x = \begin{bmatrix} x_0 \\ \vdots \\ x_d \end{bmatrix}$

$$\text{Definisco } \tau(x) = \tau_0 + \tau_1 x + \dots + \tau_d x^d$$

Le righe di  $\sqrt{x=0}$  mi dicono che

$$\begin{aligned}\tau(x_i) &= 0 \\ \tau'(x_i) &= 0 \\ &\vdots \\ \tau^{(m_i-1)}(x_i) &= 0\end{aligned}$$

$$\forall i \quad \left. \begin{aligned} &(x-x_i)^{m_i} \\ &(x-x_i)^{m_i-1} \\ &\dots \\ &(x-x_i)^1 \\ &x-x_i\end{aligned} \right| \tau(x)$$

$$(x-x_1)^{m_1}(x-x_2)^{m_2} \dots (x-x_n)^{m_n} \mid \tau(x)$$

$$\text{però da } \tau(x) < \sum m_i \Rightarrow \tau(x) \equiv 0$$

$\Rightarrow \tau = 0$  per ogni  $x \in V$   $\Rightarrow V$  invertibile

---

Dato  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ ,  $\not\exists$  definibile su  $\Lambda(A)$  spettro di  $A$ ,

prendiamo un polinomio di interpolazione di Hermite di  $f$ ,

c'è un polinomio t.c.

$$P(\Delta_i) = f(\Delta_i),$$

$$P'(\Delta_i) = f'(\Delta_i)$$

:

$$P^{(k-1)}(\Delta_i) = f^{(k-1)}(\Delta_i)$$

per ogni blocco di Jordan con autovel.  $\Delta_i$  e dim.  $k$  di  $A$ ,

e definiamo

$$\varphi(A) \doteq P(A)$$

OSS: non dipende dalla scelta di  $P$ , perché  $P(f)$  coinvolge solo le derivate che abbiamo prescritto

OSS: non comporre più  $S$ , la matrice da metà  $A$  in

forma di Jordan -

OSS: coincide con quella della prima, cioè

$$A = SJS^{-1}$$

$$B =$$

$$f(z) = \begin{bmatrix} f(1) & f'(1) \\ f(2) & f'(2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z-1 \\ z-2 \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} f(n) & f'(n) \\ f(n+1) & f'(n+1) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z-n \\ z-(n+1) \end{bmatrix}$$

$$f(S) = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z-1 \\ z-2 \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} 3 & 3 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z-1 \\ z-2 \end{bmatrix}$$

$$S = S^{-1}$$

$$f(S^{-1}) = \begin{bmatrix} f(1) & f'(1) \\ f(2) & f'(2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z-1 \\ z-2 \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} f(n) & f'(n) \\ f(n+1) & f'(n+1) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z-n \\ z-(n+1) \end{bmatrix}$$

$$f(A) = S \begin{pmatrix} f(\tau_1) & f'(\tau_1) & \dots & f(\tau_n) & f'(\tau_n) \\ f(\tau_1) & f'(\tau_1) & \dots & f(\tau_n) & f'(\tau_n) \end{pmatrix} S^{-1}$$

$f(A) = \varphi(A)$  per definiert. da  $\varphi$

$$f(2) = \varphi(2)$$

$$f'(2) = \varphi'(2)$$

$$f(3) = \varphi(3)$$

$$f'(3) = \varphi'(3)$$

$$\vdots$$
$$f^{(iv)}(3) = \varphi^{(iv)}(3)$$

↑  
P olipunkte da A

$$\exp(A) = \varphi_A(A)$$

$$\exp(B) = \varphi_B(B)$$

↑  
f orme A: Sender dir A ≠

Sei anche  $f(x)$  f.c.  $f'(A) = 0$

f orme A: Testen d.  $f(A)$

$$\begin{bmatrix} \lambda & & \\ -\nu & \lambda & \\ & 0 & \lambda \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda & & \\ -\nu & \lambda & \\ & 0 & \lambda \end{bmatrix}$$

$$f(\lambda) = \begin{bmatrix} f(\lambda) & 0 & \cdots & * \\ 0 & \ddots & & \\ \vdots & & \ddots & * \\ 0 & * & * & * \end{bmatrix}$$

verghi diversi  
fanno

non ha lo stesso nome ol.

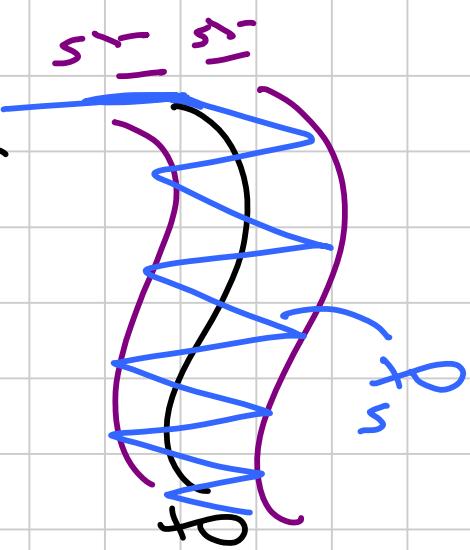
Jordan, purché

non

$$f\left(\begin{bmatrix} \lambda & & \\ -\nu & \lambda & \\ & 0 & \lambda \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} f(\lambda) & 0 & \cdots & * \\ 0 & \ddots & & \\ \vdots & & \ddots & * \\ 0 & * & * & * \end{bmatrix}$$

A)

Non è sufficiente che  $f_n(x)$  converge a  $f(x)$ .  
per avere che  $f_n(A) \rightarrow f(A)$  per ogni  $A$ .



(è possibile costruire funzioni che convergono  
puntualmente a  $f$ , ma  $f'_n(0) \neq f'(0)$ )

(basta si consideri  $m-1$  elevata, dove  $m = \dim(A)$ )

Teo: se  $A_n \rightarrow A$ , allora  $f(A_n) \rightarrow f(A)$

Dando per buon che il polinomio di interp. di Hermite

di  $f$  su  $A$  coincide con uno dei nodi,

se prendo i suff. gradi,

$P_n$  polinomio di inf. di Hermite suff. enbol. di  $A_n$

$P$  polinomio di mt. di Hermite su  $A_1$

$$\|f_n(A_n) - f(A)\| = \|P_n(A_n) - P(A)\| \leq \|P_n(A_n) - P(A_n)\| +$$

$$+ \|P(A_n) - P(A)\|$$

piccole e piccole

perché  $A_n \rightarrow A$

Piccole e piccole  
per  $n$  grande per  
continuità di  $P_n - P$

$x_1$

$$f(x_1)$$

$x_2$

$$f(x_2)$$

$x_3$

$$f(x_3) - \dots$$

$$x_3 - x_2$$

$$\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} := f[x_1, x_2]$$

$$\dots$$

$$\frac{f(x_3) - f(x_2)}{x_3 - x_2} := f[x_2, x_3]$$

$$\dots$$

$$\dots$$

$$\frac{f(x_3) - f(x_2)}{x_3 - x_2} - \dots - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$$

0

$$P(x) = f(x_0) + \frac{f[x_0, x_1](x - x_0)}{x_1 - x_0} + \frac{f[x_1, x_2](x - x_1)}{x_2 - x_1} + \dots + \frac{f[x_{n-1}, x_n](x - x_{n-1})}{x_n - x_{n-1}}$$

$$P(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + \dots + f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}](x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$$

Lemma: wenn es keine Nullstellen von  $f'$  gibt, dann existiert ein Punkt  $x_0$  mit  $f'(x_0) \neq 0$

$$X_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$X_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$X_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$X_4 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Quindi  $X$  ha 0 come solo autovalore

Le matrici  $2 \times 2$  che hanno 0 come solo autovalore  
hanno come forme di Jordan

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = 0 = X$$

$$X = S \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} S^{-1}$$

o punti

$$X^2 = S \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}^2 S^{-1} = 0$$

$$J = \begin{pmatrix} \lambda & -1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

$$I + J + \frac{J^2}{2} + \frac{J^3}{3!} + \dots$$

$$= \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \frac{1}{2} \cdot \begin{bmatrix} \Delta_1^2 \\ 0 \\ \Delta_2^2 \end{bmatrix} + \frac{1}{3} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ \Delta_3^3 \\ \Delta_2^3 \end{bmatrix} + \frac{1}{4} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ \Delta_4^4 \\ \Delta_3^4 \end{bmatrix}$$