

Verifichiamo le proprietà dei polinomi omogenei elencate ieri.

Sia $f \in IK[x_0, x_1, x_2]_d \setminus \{0\}$. Allora:

$$\textcircled{1} \quad f(tx_0, tx_1, tx_2) = t^d f(x_0, x_1, x_2)$$

ORVIA, BASTA SOSTITUIRE

\textcircled{2} Se $f = p \cdot q$, allora p e q sono polinomi omogenei.

Infatti, $p = p_{i_0} + p_{i_1} + \dots + p_{i_k}$, dove p_{i_j} è omogeneo

di grado i_j (basta definire p_{i_j} come la somma di tutti

i monomi di grado i_j) e non nullo, $i_0 < i_1 < \dots < i_k$.

Analogamente, $q = q_{j_0} + \dots + q_{j_h}$, $q_{j_e} \in IK[x_0, x_1, x_2]_{j_e} \setminus \{0\}$

Poiché $f = p \cdot q$, avremo $f = p_{i_0} \cdot q_{j_0} + \dots + \underbrace{\dots}_{\substack{\text{somma di monomi di} \\ \text{grado} \geq i_0 + j_0}}$

Nella somma al membro destro, il polinomio $p_{i_0} \cdot q_{j_0}$ non può essere (neanche parzialmente) cancellato da altri addendi.

Dunque, poiché f è omogeneo, $f = p_{i_0} \cdot q_{j_0}$.

Analogamente, ragionando sul grado minimo invece che massimo, si ottiene $f = p_{i_k} \cdot q_{j_h}$. In particolare,

$$\deg f = \deg(p_{i_0} \cdot q_{j_0}) = i_0 + j_0, \quad e$$

$$\deg f = \deg(p_{i_k} \cdot q_{j_h}) = i_k + j_h, \quad \text{che qui, essendo } i_0 \leq i_k \text{ e} \\ j_0 \leq j_h, \quad \text{necessariamente } i_0 = i_k \text{ e } j_0 = j_h. \quad \text{cioè}$$

significa che $P = P_{x_0} = P_{x_1}$ e $\varphi = \varphi_{x_0} = \varphi_{x_1}$ sono omogenei, come volevamo.

$$③ x_0 f_{x_0} + x_1 f_{x_1} + x_2 f_{x_2} = d \cdot f$$

E' sufficiente verificare l'egualanza nel caso in cui f sia un monomio, in quanto entro i membri dell'egualanza sono lineari rispetto a f (in quanto la derivazione parziale è un operatore lineare).

Sia perciò $f = x_0^{i_0} x_1^{i_1} x_2^{i_2}$ con $i_0 + i_1 + i_2 = d$.

$$x_0 \cdot f_{x_0} = x_0 \cdot (i_0 x_0^{i_0-1} x_1^{i_1} x_2^{i_2}) = i_0 x_0^{i_0} x_1^{i_1} x_2^{i_2} = i_0 \cdot f$$

$$x_1 \cdot f_{x_1} = x_1 \cdot (i_1 x_0^{i_0} x_1^{i_1-1} x_2^{i_2}) = i_1 x_0^{i_0} x_1^{i_1} x_2^{i_2} = i_1 \cdot f$$

$$x_2 \cdot f_{x_2} = - - - - - = i_2 \cdot f$$

per cui $\sum_{i=0}^2 x_i f_{x_i} = (i_0 + i_1 + i_2) \cdot f = d \cdot f$, come voluto.

Osservazione: Se $C = [f]$, $C' = [g]$ sono curve proiettive di grado d e d' rispettivamente, allora $f \in \mathbb{K}[x_0, x_1, x_2]_{d \setminus \{0\}}$, $g \in \mathbb{K}[x_0, x_1, x_2]_{d' \setminus \{0\}}$, per cui $f \cdot g \in \mathbb{K}[x_0, x_1, x_2]_{d+d' \setminus \{0\}}$, per cui

$[f \cdot g]$ è una curva proiettiva; come nel caso affine, essa dipende solo da $[f]$ e $[g]$, e le poniamo perciò sommare con $C + C'$.

Affissimo visto il fatto che il prodotto di polinomi

omogenei è omogeneo.

Come nel caso affine, definiamo una curva proiettiva

$C = [f]$ IRRIDUCIBILE se f lo è, come polinomio in $\mathbb{K}[x_0, x_1, x_2]$. Per il punto ② visto sopra,

se C è RIDUCIBILE, allora $f = p \cdot q$, con p, q omogenei, per cui $C = [p] + [q]$, e C si decompone in effetti in curve proiettive di grado minore.

Dal ②, discende in realtà che i fattori irriducibili di f sono tutti omogenei, per cui possiamo definire le mosse di componenti irriducibile, curva ridotta, curva irriducibile (come già fatto poche righe fa) per curve proiettive ricordando esattamente le definizioni date nel caso affine.

EQUIVALENZA AFFINE E PROIETTIVA

DI CURVE.

Definizione: Sia $C = [f]$ una curva di $\mathbb{P}^2(\mathbb{K})$, e sia $\varphi: \mathbb{P}^2(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{P}^2(\mathbb{K})$ una proiettività. Osserviamo che, se $\varphi = [A]$, dove $A: \mathbb{K}^3 \rightarrow \mathbb{K}^3$ è lineare, $f \circ A: \mathbb{K}^3 \rightarrow \mathbb{K}$ è un polinomio omogeneo dello stesso grado di f . Stessa cosa vale per $f \circ A^{-1}$ (vi ricordo che A è necessariamente invertibile).

Infatti, $f \circ A$ e $f \circ A^{-1}$ sono ottenuti sostituendo

in f ogni variabile x_i con una combinazione lineare di x_0, x_1, x_2 , del tipo $ax_0 + bx_1 + cx_2$.

Ha perciò curve piane

$$\varphi(C) = [f \circ A^{-1}].$$

La definizione è ben posta perché se g è un altro rappresentante di f e B è un altro rappresentante di φ , allora $g = \lambda f$, $B = \mu A$, $B^{-1} = \mu^{-1} A^{-1}$, e

$$[g \circ B^{-1}] = [(\lambda f) \circ (\mu^{-1} A^{-1})] = [\lambda \mu^{-1} f \circ A^{-1}] = \\ = [f \circ A^{-1}],$$

sopra $\circ l = \circ \lambda g f$.

Fatti : ① Se $\varphi, \psi : \mathbb{P}^2/\mathbb{K} \rightarrow \mathbb{P}^2/\mathbb{K}$ sono proiettività, e C è una curva proiettiva, allora

$$\psi(\varphi(C)) = (\psi \circ \varphi)(C).$$

(Fattelo per esercizio!)

② φ, C come sopra. Allora

$$\varphi(V(C)) = V(\varphi(C)).$$

Cioè, φ porta il supporto di C in quello di $\varphi(C)$.

Infatti, con le notazioni delle definizioni,

$$P = [v] \in V(\varphi(C)) \iff f(A^{-1}(v)) = 0 \iff$$

per definizione di $\varphi(C)$

per definizione di $V(C)$

$$\iff [A^{-1}v] \in V(C) \iff \varphi^{-1}(p) \in V(C)$$

$\iff p \in \varphi(V(C))$, come voluto.

Questa dimostrazione spiega perché poniamo
 $\varphi(C) = [f \circ A^{-1}]$ e non $\varphi(C) = [f \circ A]$.

Definizione: C, C' sono **PROGETTIVAMENTE EQUIVALENTI**
 se \exists proiettività $\varphi: \mathbb{P}^2(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{P}^2(\mathbb{K})$ con
 $\varphi(C) = C'$.

Da quanto visto segue facilmente che l'essere proiettivamente equivalenti è una relazione di equivalenza, e che curve equivalenti hanno lo stesso grado.

Lavorando con affinità al posto di proiettività si ottiene un'analogia (e tecnicamente più semplice) definizione di equivalenza per curve affini.

Domanda-exercizio: $\varphi: \mathbb{P}^2(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{P}^2(\mathbb{K})$. L'insieme delle curve di grado d è lo spazio proiettivo $\mathbb{P}(\mathbb{K}[x_0, x_1, x_2]_d)$. La mappa

$$\mathbb{P}(\mathbb{K}[x_0, x_1, x_2]_d) \longrightarrow \mathbb{P}(\mathbb{K}[x_0, x_1, x_2]_d)$$

$$C \longmapsto \varphi(C)$$

è una proiettività? E quanto vale $\dim \mathbb{P}(\mathbb{K}[x_0, x_1, x_2]_d)$?

CONICHE PROIETTIVE

Def.: Una conica è una curva di grado 2.

Una conica proiettiva è perciò definita da un'equazione omogenea di grado 2 del tipo

$$Q_{00}x_0^2 + Q_{11}x_1^2 + Q_{22}x_2^2 + 2Q_{01}x_0x_1 + 2Q_{02}x_0x_2 + 2Q_{12}x_1x_2 = 0$$

(supponiamo $\mathbb{K} = \mathbb{R} \text{ o } \mathbb{C}$, o almeno che $\mathbb{K} \neq \mathbb{Z}$).

Detta A la matrice simmetrica $A = \begin{pmatrix} Q_{00} & Q_{01} & Q_{02} \\ Q_{01} & Q_{11} & Q_{12} \\ Q_{02} & Q_{12} & Q_{22} \end{pmatrix}$

l'equazione si può riscrivere come $x^T A \cdot x = 0$,

dove $x = (x_0, x_1, x_2)$. Inoltre, due matrici A, B simmetriche definiscono lo stesso conico $\Leftrightarrow A = \lambda B$, $\lambda \in \mathbb{K}^*$.

(Dunque, lo spazio delle coniche è canonicamente isomorfo a $\mathbb{P}(S_3)$, $S_3 = \{\text{matrici simmetriche } 3 \times 3\}$).

Sia $\varphi = [M]$ uno proiettivo di $\mathbb{P}^2(\mathbb{K})$, dove $M: \mathbb{K}^3 \rightarrow \mathbb{K}^3$ è una matrice 3×3 . Allora, per definizione, se $C = [A]$ è la conica rappresentata da A , $\varphi(C)$ è rappresentata da

$$M^{-1} A M^{-1}$$

(in quanto, per definizione, se A definisce il polinomio omogeneo di grado 2 f , un'equazione di $\varphi(C)$ è data

ohe $f \circ M^{-1}$, e $f(M^{-1}(x)) = {}^t(M^{-1}(x)) \cdot A \cdot M^{-1}(x) =$

$= {}^t x {}^t M^{-1} A M^{-1} x$, per cui la matrice che rappresenta $q(C)$ è ${}^t M^{-1} A M^{-1}$.

Corollario: le matrici simmetriche A, B definiscono le stesse coniche $\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{K}^*$ t.c. A è congruente a λB , cioè $\exists M \in \text{Gl}(3, \mathbb{K})$, $\lambda \in \mathbb{K}^*$ t.c. ${}^t M A M = \lambda B$.

Definizione: C conica rappresentata dalla matrice A . Allora il range di C è il range di A (ed è ben definito).

C si dice DEGENERE se $\text{rk } C < 3$, e NON DEGENERE se $\text{rk } C = 3$. Poiché il range è invariante per congruenza, esso è invariante per equivalenza proiettiva.

Osservazione: Se $\mathbb{K} = \mathbb{R}$, e indichiamo con i_+, i_-, i_0 gli indici di positività, negatività e nullità di una matrice simmetrica, allora se A è una tale matrice

$\text{rk}(A) = 3 - i_0$. La regolarità $(i_+(A), i_-(A), i_0(A))$

è invariante per congruenza. Se A è congruente a λB ,

$\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$, allora $(i_+(A), i_-(A), i_0(A)) = (i_+(\lambda B), i_-(\lambda B), i_0(\lambda B))$

se $\lambda > 0$, mentre $(i_+(A), i_-(A), i_0(A)) = (i_-(\lambda B), i_+(\lambda B), i_0(\lambda B))$

se $\lambda < 0$. In ogni caso $|i_+(A) - i_-(A)| = |i_+(\lambda B) - i_-(\lambda B)|$, ed è perciò un invariante proiettivo delle coniche definite da A .

Teorema (classificazione coniche proiettive complesse):

Le classi di equivalenza delle coniche proiettive complesse sono 3, rappresentate da:

$$C_1 \text{ di equazione } x_0^2 + x_1^2 + x_2^2 = 0 \quad (\text{non degenere})$$

$$C_2 \text{ di equazione } x_0^2 + x_1^2 = 0 \quad (\text{rango 2})$$

$$C_3 \text{ di equazione } x_0^2 = 0 \quad (\text{rango 1})$$

Il rango ne è un ineriente completo.

Diam.: Per Sylvester complesso, le classi di congruenza delle matrici simmetriche complesse ^{non nulle} sono 3, con rappresentanti:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \text{ che ,}$$

avendo ranghi diversi, definiscono coniche non equivalenti.

□

Osservazione: $x_0^2 + x_1^2 = (x_0 + ix_i)(x_0 - ix_i)$, per cui C_2 è riducibile e ridotto (il suo supporto è l'unione di due rette incidenti).

$C_3 = [x_0^2]$ è riducibile e non ridotto (è una "retta doppia").

$C_1 = [x_0^2 + x_1^2 + x_2^2]$ è irriducibile (se fosse riducibile, il suo supporto sarebbe unione di due rette, e invece...)

Teorema (classificazione delle coniche proiettive reali):

le classi di equivalenza delle coniche proiettive reali sono 5, e un insieme di rappresentanti è dato da:

$$C_1 = [x_0^2 + x_1^2 + x_2^2] \quad (\text{conica vuota})$$

$$C_2 = [x_0^2 + x_1^2 - x_2^2] \quad (\text{conica non degenere non vuota})$$

$$C_3 = [x_0^2 + x_1^2] \quad (\text{conica nello a un punto})$$

$$C_4 = [x_0^2 - x_1^2] \quad (2 \text{ rette incidenti})$$

$$C_5 = [x_0^2] \quad (\text{retta doppia}).$$

Dim.: Per Sylvester reale, le classi di congruenza delle matrici simmetriche 3×3 reali non nulle sono rappresentate dalle matrici diagonali:

$$A_1 = \text{Id}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & -1 \end{pmatrix}, \quad A_2' = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & -1 & \\ & & -1 \end{pmatrix}, \quad A_1' = -\text{Id}$$

$$A_3 = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 0 \end{pmatrix}, \quad A_4 = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & -1 & \\ & & 0 \end{pmatrix}, \quad A_3' = \begin{pmatrix} -1 & & \\ & -1 & \\ & & 0 \end{pmatrix},$$

$$A_5 = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix}, \quad A_5' = \begin{pmatrix} -1 & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix}.$$

Ora A_2 è congruente a $-A_2'$, per cui definiscono le stesse classi di coniche. Stesso discorso per A_3, A_3' e A_5, A_5' .

Inoltre, le matrici A_1, A_2, A_3, A_4, A_5 sono olistante o del segno o de $|i_+ - i_-|$ (o solo entrambi), per cui definiscono coniche e due e due non equivalenti.

Ciò conclude la dimostrazione in quanto $C_i = [A_i], i=1, \dots, 5$.

