

## PUNTI SINGOLARI / LISCI DI CURVE AFFINI / PROIETTIVE.

Oss.: Sia  $C$  una curva affine e sia  $P \in V(C)$ .

Abbiamo visto che,  $\forall$  rette affini  $\ell$ , vale

$$I(C, \ell, P) = I(\bar{C}, \bar{\ell}, P)$$

(dove identifichiamo  $P \in \mathbb{K}^2$  con  $\mathcal{J}_0(P) \in \mathbb{P}^2(\mathbb{K})$ ).

Ne segue facilmente (usando per esempio che  $\ell = \bar{\ell}$  in  
invece una bijezione tra le rette affini passanti per  $P$  e  
quelle proiettive passanti per  $P$ ), che

$$m_P(C) = m_P(\bar{C}).$$

Nel seguito, considereremo  $\mathbb{K}^2$  identificato con  $\mathcal{J}_0(\mathbb{K}^2) \subset \mathbb{P}^2(\mathbb{K})$

e fissate coordinate omogenee  $[x_0, x_1, x_2]$  su  $\mathbb{P}^2(\mathbb{K})$  e

$$x = \frac{x_1}{x_0} \quad e \quad y = \frac{x_2}{x_0} \quad \text{su} \quad \mathbb{K}^2 = U_0 = \mathcal{J}_0(\mathbb{K}^2).$$

Se  $f: \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}$  è un polinomio, il gradiente di  $f$  è  
la  $n$ -uple di polinomi

$$\nabla f = (f_{x_1}, f_{x_2}, \dots, f_{x_n})$$

derivate parziali

Teorema: Sia  $C = [f]$  una curva affine. Allora:

①  $P \in V(C)$  è singolare  $\Leftrightarrow \nabla f(P) = (0, 0) = 0$ .

② Se  $P \in V(C)$  è liscio, un'equazione della retta tangente a  $C$  in  $P$  è data da (se  $P = (a, b)$ ):

$$f_x(P) \cdot (x - a) + f_y(P) \cdot (y - b) = 0$$

(per ①, almeno uno tra  $f_x(P)$  e  $f_y(P)$  è non nullo).

Dim.: Sia  $l$  una retta generica passante per  $P = (a, b)$ .

Essa avrà equazione parametrica  $t \mapsto (a + \alpha t, b + \beta t)$ , con

$(\alpha, \beta) \neq (0, 0)$ . Per calcolare  $I(C, l, P)$ , devo

calcolare la molteplicità di 0 come radice di

$g(t) = f(a + \alpha t, b + \beta t)$ . Tale molteplicità è  $\geq 2$

$\Leftrightarrow g(0) = g'(0) = 0$ . Ora per la regola di derivazione

delle funzioni composte (vale anche per i polinomi!)

$g'(t) = f_x(a + \alpha t, b + \beta t) \cdot \alpha + f_y(a + \alpha t, b + \beta t) \cdot \beta$ , da cui

$$g'(0) = f_x(P) \cdot \alpha + f_y(P) \cdot \beta.$$

Dunque  $I(C, l, P) \geq 2 \quad \forall$  retta  $l$  passante per  $P$

$\Leftrightarrow f_x(P) \cdot \alpha + f_y(P) \cdot \beta = 0 \quad \forall (\alpha, \beta) \neq (0, 0) \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow \nabla f(P) = 0$ . Ciò conclude la dimostrazione di ①.

Per ②, supponiamo che  $\nabla f(P) \neq (0, 0)$ , e ne

parametrizziamo la  $t \mapsto (a + \alpha t, b + \beta t)$ . Allora

$l$  è tangente  $\Leftrightarrow I(C, l, P) \geq 2 \Leftrightarrow f_x(P) \cdot \alpha + f_y(P) \cdot \beta = 0$ ,  
 cioè (e meno di moltiplicare  $\alpha, \beta$  per uno scalare comune)  
 $\Leftrightarrow (\alpha, \beta) = (-f_y(P), f_x(P))$ . Ciò è equivalente  
 al fatto che  $l$  abbia equazione cartesiana

$$f_x(P) \cdot (x-a) + f_y(P) \cdot (y-b) = 0.$$

□

Teorema:  $C = [F]$  curva proiettiva, e sia  $P = [a:b:c] \in \mathbb{P}^2(K)$

Allora:

①  $P$  è singolare per  $C \Leftrightarrow \nabla F(P) = 0$ .

(si noti che per  $i=0,1,2$ ,  $F_{x_i}([a,b,c])$  non è ben  
 definita, ma è ben definita l'omografia di  $F_{x_i}(a,b,c)$ ,  
 visto che  $F_{x_i}$  è omogeneo di grado  $d-1$ ; dunque  
 è ben definita la condizione  $\nabla F(P) = 0$ ).

② Se  $P$  non è singolare, la retta tangente a  $C$  in  $P$   
 ha equazione:

$$F_{x_0}(a,b,c) \cdot x_0 + F_{x_1}(a,b,c) \cdot x_1 + F_{x_2}(a,b,c) \cdot x_2 = 0.$$

Dim.: Si potrebbe usare un argomento diretto, del tutto  
 simile a quello visto nel teorema precedente. In alternativa,  
 possiamo ricondurci al caso affine. Seguiamo questa  
 seconda strada. Sia  $P = [a,b,c] \in \mathbb{P}^2(K)$ , e  
 supponiamo  $a \neq 0$ , cioè  $P \in U_0 = \mathbb{P}^2(K) \setminus H_0$   
 (se  $a=0$ , almeno uno tra  $b$  e  $c$  è diverso da 0)

e  $n$  regioni in maniera enclage, lavorando con  $U_1$  o  $U_2$ .

Sia  $\mathbb{D}$  la parte affine di  $C$ . Abbiamo visto prima che  $m_P(C) = m_P(\mathbb{D})$  (infatti,  $C$  è uguale alle chiusure proiettive di  $\mathbb{D}$  + eventualmente  $nH_0$  per qualche  $n$ ; ma le componenti  $H_0$  non contribuiscono a  $m_P(\mathbb{D})$ , in quanto  $P \notin H_0$  - dimostretelo per esercizio! seguirà da quanto vedremo oggi stesso).

dunque  $P \in \mathbb{P}^2(\mathbb{K})$  è singolare per  $C \iff$  è singolare per  $\mathbb{D} = [F]$ ,  $f(x, y) = F(1, x, y)$ .

Ora,  $f_x(x, y) = F_{x_1}(1, x, y)$ ,  $f_y(x, y) = F_{x_2}(1, x, y)$ .

Perciò, posto  $P = [1: b: c]$ , otteniamo che

$P$  è singolare per  $C \iff$  lo è per  $\mathbb{D} \iff$

$$f(b, c) = f_x(b, c) = f_y(b, c) = 0 \iff$$

$$\iff F(1, b, c) = F_{x_1}(1, b, c) = F_{x_2}(1, b, c) = 0$$

per il Teorema appena visto sulle curve affini

Grazie all'identità di Eulero, quest'ultima condizione è

equivalente a  $F_{x_0}(1, b, c) = F_{x_1}(1, b, c) = F_{x_2}(1, b, c) = 0$  in quanto,

$$\text{dove } x_0 F_{x_0} + x_1 F_{x_1} + x_2 F_{x_2} = d \cdot F, \quad d = \deg F,$$

sostituendo  $(x_0, x_1, x_2) = (1, b, c)$  e ottenendo

$$F_{x_1}(1, b, c) = F_{x_2}(1, b, c) = 0 \text{ si ottiene}$$

$$1 \cdot F_{x_0}(1, b, c) + 0 + 0 = d \cdot F(1, b, c),$$

$$\text{da cui } F_{x_0}(1, b, c) = 0 \iff F(1, b, c) = 0 \quad \left( \begin{array}{l} \text{sempre nell'ipotesi} \\ F_{x_1}(1, b, c) = F_{x_2}(1, b, c) = 0 \end{array} \right)$$

Ciò conclude la dimostrazione di ①.

Per ②, se  $P$  è liscio, per quanto visto nel Teorema precedente, la retta tangente affine a  $\mathcal{D}$  in  $P$  ha equazione

$$f_x(b,c)(x-b) + f_y(b,c)(y-c) = 0.$$

La tangente proiettiva si ottiene prendendo la chiusura proiettiva di questa retta, che ha equazione

$$f_x(b,c)(x_1 - bx_0) + f_y(b,c)(x_2 - cx_0) = 0, \text{ cioè}$$

$$\underline{(-bf_x(b,c) - cf_y(b,c))x_0} + \underline{f_x(b,c)x_1} + \underline{f_y(b,c)x_2} = 0. \quad (*)$$

Ricordiamo che  $f_x(b,c) = \underline{F_{x_1}(1, b, c)}$ ,  $f_y(b,c) = \underline{F_{x_2}(1, b, c)}$ ,

e, sempre usando Euler,

$$x_0 F_{x_0}(x_0, x_1, x_2) = d \cdot F(x_0, x_1, x_2) - x_1 F_{x_1}(x_0, x_1, x_2) - x_2 F_{x_2}(x_0, x_1, x_2)$$

che, valutato in  $(1, b, c)$ , dà

$$\begin{aligned} \underline{F_{x_0}(1, b, c)} &= 0 - bF_{x_1}(1, b, c) - cF_{x_2}(1, b, c) = \\ &= \underline{-bf_x(b,c) - cf_y(b,c)} \end{aligned}$$

Dunque l'equazione (\*) della tangente proiettiva si può riscrivere

$$F_{x_0}(1, b, c)x_0 + F_{x_1}(1, b, c)x_1 + F_{x_2}(1, b, c)x_2 = 0,$$

come voluto. □

Osservazione: Nel caso affine, abbiamo un punto  $p \in V(C)$ , mentre in quello proiettivo solo  $P \in \mathbb{P}^2/\mathbb{K}$ . Il punto  $\bar{c}$  che, grazie a Eubro, nel caso proiettivo, se  $\nabla F(P) = 0$  allora automaticamente  $F(P) = 0$ ; dunque per trovare i punti singolari di  $F$  basta risolvere il sistema

$$\begin{cases} F_{x_0}(x_0, x_1, x_2) = 0 \\ F_{x_1}(x_0, x_1, x_2) = 0 \\ F_{x_2}(x_0, x_1, x_2) = 0 \end{cases} \quad \text{che implica} \quad F(x_0, x_1, x_2) = 0.$$

Nel caso affine ciò non capita ed il sistema per i punti singolari è

$$\begin{cases} f(x, y) = 0 \\ f_x(x, y) = 0 \\ f_y(x, y) = 0 \end{cases}$$

Prop.: Sia  $C$  una curva affine tale che  $P = (0, 0) \in V(C)$ .

Se  $C = [f]$ ,  $f = f_{d_1} + f_{d_2} + \dots + f_{d_k}$ , con  $f_{d_i} \neq 0$  omogeneo di grado  $d_i$  e  $d_1 < d_2 < \dots < d_k$ ,

allora  $m_P(C) = d_1$  (cioè il grado minimo delle componenti omogenee di  $f$ ).

Dim.: Se  $t \mapsto (\alpha t, \beta t)$  è una retta  $l$  per  $P$ ,

$I(C, l, P)$  è la molteplicità di  $0$  come radice

$$\text{di } g(t) = f(\alpha t, \beta t) = f_{d_1}(\alpha t, \beta t) + f_{d_2}(\alpha t, \beta t) + \dots =$$

$$\begin{aligned}
&= t^{d_1} f_{d_1}(\alpha, \beta) + t^{d_2} f_{d_2}(\alpha, \beta) + \dots + t^{d_k} f_{d_k}(\alpha, \beta) = \\
&= t^{d_1} \left( \boxed{f_{d_1}(\alpha, \beta)} + t^{d_2-d_1} f_{d_2}(\alpha, \beta) + \dots + t^{d_k-d_1} f_{d_k}(\alpha, \beta) \right)
\end{aligned}$$

Dunque  $I(C, \ell, P) \geq d_1$ , e  $I(C, \ell, P) = d_1$  se e solo se  $f_{d_1}(\alpha, \beta) \neq 0$ . Poiché  $f_{d_1} \neq 0$ , è facile vedere che  $\exists (\alpha, \beta) \neq (0, 0)$  t.c.  $f_{d_1}(\alpha, \beta) \neq 0$  (basta  $\mathbb{K}$  infinito, cose che ol'ora un po' supporremo sempre). Dunque

$$\min_e I(C, \ell, P) = d_1, \text{ dunque } m_P(C) = d_1.$$

□

Def.:  $C$  curva (proiettiva o affine),  $P \in V(C)$ .

Una retta (proiettiva o affine)  $\ell$  si dice

**TANGENTE PRINCIPALE** a  $C$  in  $P$  se

$$I(C, \ell, P) > m_P(C),$$

cioè se  $I(C, \ell, P)$  è strettamente maggiore del minimo possibile.

Esempio: Se  $P \in V(C)$  è liscio, allora  $m_P(C) = 1$ , e  $\ell$  è una tangente principale  $\Leftrightarrow I(C, \ell, P) > 1$ , cioè se  $\ell$  è tangente (e abbiamo visto sopra che allora è l'unica tangente).

Esempio: Se  $C$  è affine e  $P = (0, 0) \in V(C)$ , dai conti fatti sopra segue che, se  $f = f_{d_1} + \text{termini di grado maggiore}$ ,

con  $C = [f]$  e  $f_{d_1}$  omogeneo non nullo di grado  $d_1$ ,  
 allora se  $l$  è parametrizzata da  $t \mapsto (\alpha t, \beta t)$ , allora

$$I(C, l, P) \geq m_P(C) = d_1$$



$$f_{d_1}(\alpha, \beta) = 0.$$

Usando questo fatto si può dimostrare che le tangenti principali  
 sono sempre in numero finito e sono  $\leq m_P(C)$

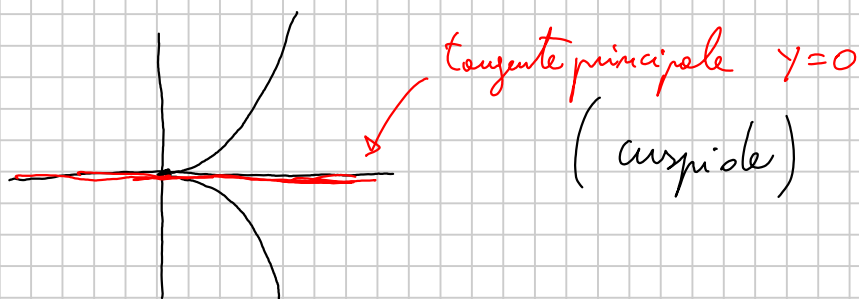
(i loro coefficienti annullano un polinomio omogeneo di grado  $m_P(C)$ ,  
 in due variabili)

e se  $\mathbb{K}$  è algebricamente chiuso sono esattamente  $m_P(C)$   
 se contate con l'opportuna molteplicità.

Definizione:  $C$  curva affine. Un **asintoto** di  $C$  è  
 una retta di  $\mathbb{K}^2$  la cui chiusura proiettiva sia una  
 tangente principale di  $\bar{C}$  in un suo punto all'infinito.

Esempio: ①  $f = y^2 - x^3$ ,  $C = [f]$  (cioè  $C$  "è"  
 la curva  $y^2 = x^3$ ).  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ .

Determiniamo punti singolari, loro molteplicità e tangenti principali  
 in essi.





$\nabla f = (-3x^2, 2y)$  che si annulla solo in  $(0,0)$ , che giace sulla curva. Dunque  $O=(0,0)$  è l'unico punto singolare di  $C$ .

Per questo appena visto, poiché il monomio di grado minimo che compare in  $f$  è  $y^2$ ,  $m_0(C) = 2$ .

Tutte le rette sono tangenti, mentre le tangenti principali sono le rette che "annullano" la componente omogenea di grado 2 di  $f$ , che è  $y^2$ , cioè le rette  $t = (\alpha t, \beta t)$  con  $\beta^2 = 0$ , cioè la retta orizzontale. (Poiché  $y^2 = y \cdot y$ , la tangente principale  $y=0$  ha "moltiplicità" 2).

②  $y^2 = x^2(x+1)$  equazione di  $C$ , dunque

$$C = [f], \quad f(x,y) = x^3 + x^2 - y^2.$$

$$\nabla f = (3x^2 + 2x, -2y), \quad \text{che si annulla in}$$

$$(0,0) \text{ e } \left(-\frac{2}{3}, 0\right). \quad \text{Ora } (0,0) \in V(C) \text{ ma}$$

$$\left(-\frac{2}{3}, 0\right) \notin V(C), \text{ per cui l'unico punto singolare}$$

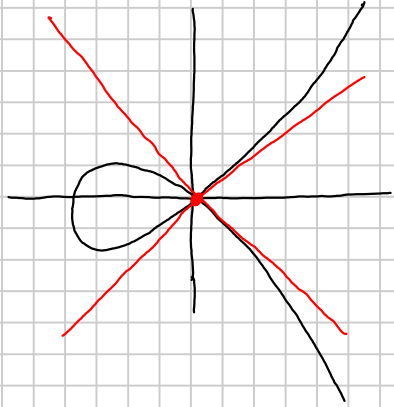
$$\bar{e} \quad O = (0,0).$$

$$\text{Abbiamo } f(x,y) = \underbrace{(x^2 - y^2)}_{\text{grado 2}} + \underbrace{x^3}_{\text{grado 3}}$$

per cui  $m_0(C) = 2$ . Poiché  $x^2 - y^2 = (x-y)(x+y)$ ,

le tangenti principali sono  $x-y=0$  e  $x+y=0$

(segue da quanto detto prima che la retta  $ax+by=0$  è tangente principale in  $0 \Leftrightarrow (-b, a)$  annulla  $f_{d_1}(x, y) \Leftrightarrow ax+by$  è un fattore di  $f_{d_1}(x, y)$ ).



modo

tangenti principali  $y = \pm x$ .